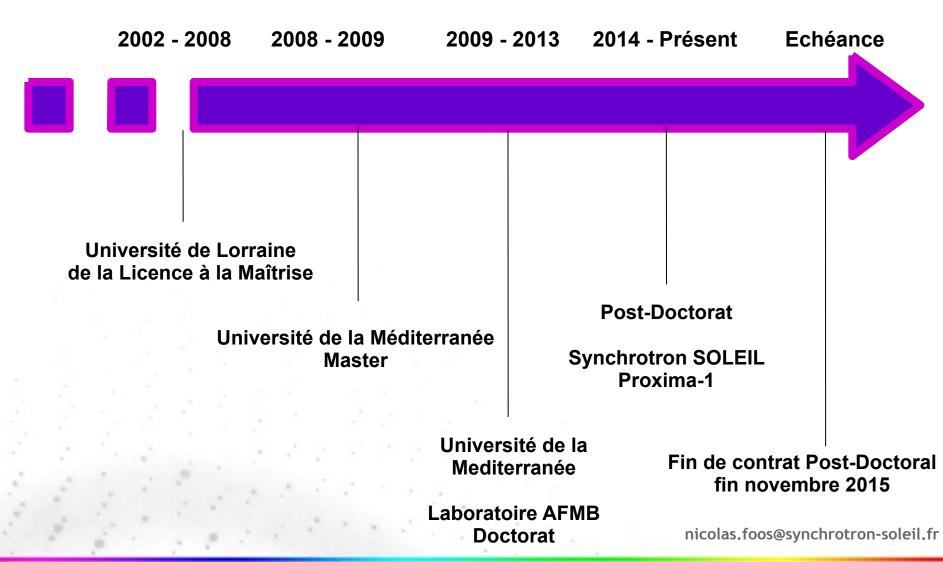
Optimisation de la mesure du signal anomal en bio-cristallographie au rayons X



Mon parcours





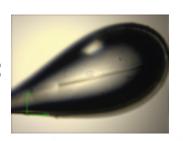
Le contexte

Finalité :

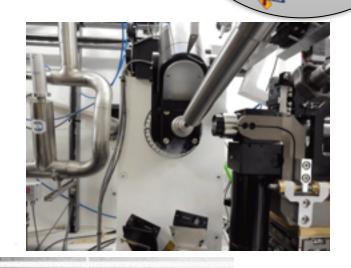
Résolution de structure 3D de macro-molécules biologique

Comment y arriver?

Les échantillons :



L'expérience au synchrotron :



Les données enregistrées :





Le défi:

Mesurer avec précision de faibles variations (△) de l'intensité des taches de diffractions de l'ordre de l'erreur de mesure

Les optimisations possibles

Point de vue électronique :

Détecteur, de type Hybrid Photon Counting

Point de vue mécanique :

contrôle des vibrations, contrôle du positionnement

Point de vue méthodologique :

stratégies de collecte des données amélioration du rapport **signal/bruit** en diminuant le bruit

Optimisation du traitement des données : code python pour automatisation et assistance utilisateurs : stratégies/ prises de décisions

nicolas.foos@synchrotron-soleil.fr



Le défi:

Mesurer avec précision de faibles variations (△) de l'intensité des taches de diffractions de l'ordre de l'erreur de mesure

esure

Les optimisations possibles

Point de vue électronique :

Détecteur, de type Hybrid Photon Counting

Point de vue mécanique :

contrôle des vibrations, contrôle du positionnement

Point de vue méthodologique :

stratégies de collecte des données amélioration du rapport **signal/bruit** en diminuant le bruit

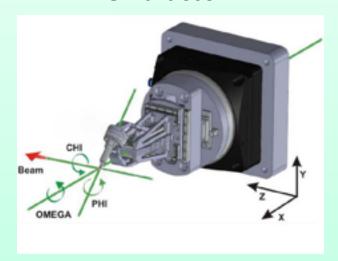
Optimisation du traitement des données : code python pour automatisation et assistance utilisateurs : stratégies/ prises de décisions

nicolas.foos@synchrotron-soleil.fr



Goniométrie : les rotations

Smaract®

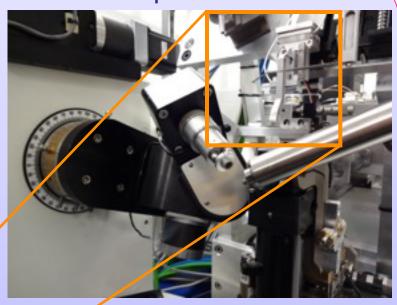


xtallogic®



Dispositif en production sur Proxima 1

Nano-positionnement





Course: 20 mm

Précision de travail : 1 nm

Usage:

Positionnement de capillaire (200 µm de Diam.) contrôle du tangage et translations verticale et horizontale

Opportunités de développement

<u>Goniométrie</u> :

- compacité
- large éventail de position
- sphère de confusion micrométrique
- robustesse (interaction avec robot passeur d'échantillons)
- vitesse linéaire, accélération rapide

Limite de l'existant :

- encombrement
- résistance fiabilité (à déterminer)

<u>Objectifs</u>: améliorer les points limitants de l'existant. Développer une solution utilisable en dehors de grands instruments pour élargir le marché (anode tournante Cu)

Nano-positionnement:

Limite de l'existant :

- ratio force/encombrement

Objectifs: les utiliser dans des ensembles complexes à plusieurs étages compensation de leur relative faiblesse, par des cinématique élaborées et découplage de la motorisation du mouvement résultant (biellette, renvois)

nicolas.foos@synchrotron-soleil.fr