

# RAPPELS DE RELATIVITE GENERALE

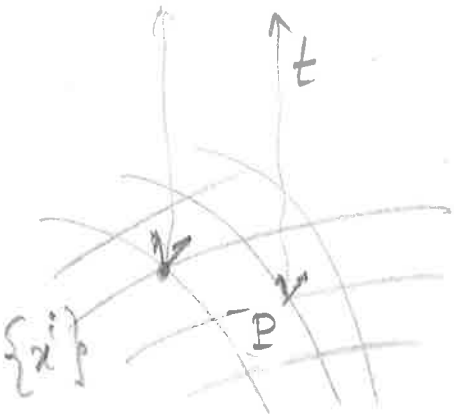
- principes de relativité et d'équivalence
- action d'Einstein-Hilbert
- formalisme hamiltonien  
et problème des conditions initiales
- champs de matière

(Einstein 1915)

La RG est basée sur deux pps fondamentaux

- principe de relativité restreinte (Einstein, Lorentz, Poincaré 1905) qui sous-tend toute la physique actuelle et en particulier le modèle standard de la physique des particules
- principe d'équivalence qui est spécifique à l'interaction gravitationnelle et est la traduction moderne de l'égalité de la chute des corps dans un champ gravitationnel

Principe de relativité restreinte



Système de référence {t, x^i}

- 3 coordonnées spatiales  $x^i$  ( $i=1, 2, 3$ ) pour repérer les positions des corps dans l'espace
- un système d'horloges en chaque point pour dater les instants successifs en ce point

événement : la donnée, dans un référentiel particulier, de valeurs particulières de  $x^i$  et de  $t$  (marqué par l'horloge située en  $x^i$ )

$$P = (t, x^i) = (t, x, y, z)$$

(2)

A partir d'un référentiel  $\{t, x^i\}$  on peut effectuer un changement arbitraire de référentiel en définissant

$$\begin{cases} t' = f^0(t, x^i) \\ x'^i = f^i(t, x^i) \end{cases} \quad \left( \begin{array}{l} \text{la transformation étant} \\ \text{supposée inversible} \end{array} \right)$$

et un même événement sera repéré dans les 2 référentiels, par

$$P = (t, x^i) = (t', x'^i)$$

principe de relativité (Galilée ca 1610)

• Il existe une classe privilégiée de référentiels  $\{T, X^i\}$  appelés référentiels inertiels, dans lesquels le mouvement des corps non soumis à l'action de forces extérieures, est rectiligne et uniforme.

• Les lois de la nature sont invariantes (gardent la même forme) dans tous les référentiels inertiels.

La relativité galiléenne est définie par le groupe de Galilée qui transforment les référentiels inertiels  $\{T, X^i\} \rightarrow \{T', X'^i\}$

La relativité restreinte est définie par les transformations de Lorentz-Poincaré  $\{X^\alpha\} \rightarrow \{X'^\alpha\}$  où  $\alpha = 0, 1, 2, 3$  et on pose  $X^0 = cT$

$$X'^\alpha = \Lambda^\alpha_\beta X^\beta + a^\alpha$$

où  $\Lambda^\alpha_\beta$  sont les matrices de Lorentz satisfaisant

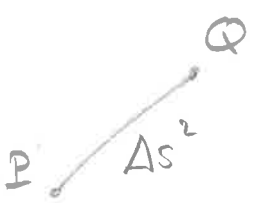
$$\eta_{\gamma\delta} \Lambda^\gamma_\alpha \Lambda^\delta_\beta = \eta_{\alpha\beta}$$

où  $\eta_{\alpha\beta} = \text{diag}(-1, 1, 1, 1)$  est la matrice de Minkowski (dans la signature +2)

Les transformations de Lorentz - Poincaré forment un groupe à 10 paramètres

- $a^\alpha$  4 paramètres de translation
- $\Lambda^\alpha_\beta$  { 3 paramètres de rotation spatiale  $R^i_j$   
3 paramètres de vitesses  $V^i$  pour les transformations spéciales ou boost  $\Lambda^\alpha_\beta(\vec{V})$

et laissent l'intervalle entre deux événements P et Q invariant dans un changement  $\{X\} \rightarrow \{X'\}$



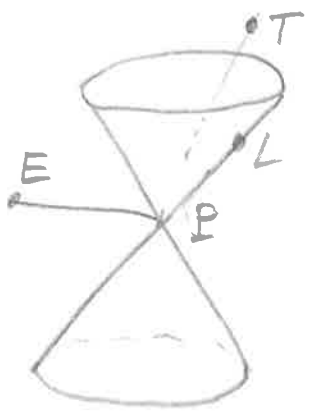
$$\Delta S^2 = \eta_{\alpha\beta} \Delta X^\alpha \Delta X^\beta$$

$$\Delta X^\alpha = X^\alpha_Q - X^\alpha_P$$

alors 
$$\Delta S'^2 = \eta_{\alpha\beta} \Delta X'^\alpha \Delta X'^\beta$$

$$= \eta_{\alpha\beta} \Lambda^\alpha_\gamma \Lambda^\beta_\delta \Delta X^\gamma \Delta X^\delta = \eta_{\gamma\delta} \Delta X^\gamma \Delta X^\delta = \Delta S^2$$

et donc laissent invariant la structure de l'espace-temps de Minkowski donnée par les cônes de lumière



$$\mathcal{C}_P = \{ \text{événements L tels que } \Delta S_{PL}^2 = 0 \}$$

$\Delta S_{PL}^2 = 0$  séparation du genre lumière  
(propagation d'un signal lumineux de P à L)

$\Delta S_{PT}^2 < 0$  genre temps

$\Delta S_{PE}^2 > 0$  genre espace

On peut toujours trouver une transformation  $\{X\} \rightarrow \{X'\}$  tq

$$X'^i_T = X^i_P$$

$$\{X\} \rightarrow \{X''\} -$$

$$X''^0_E = X''^0_P$$

# Principe d'équivalence

expérimentalement

$$m_i = m_g$$

$10^{-13}$  pendules de torsion

$10^{-13}$  té laser sur la Lune

$10^{-15}$  Microscope

(4)

$$\frac{d^2 \vec{x}}{dt^2} = \frac{1}{m_i} \vec{F} \quad (\text{loi de la dynamique})$$

$$\vec{F}_g = m_g \vec{g} \quad (\text{loi de la gravitation})$$

## ppe d'équivalence faible (PEF)

tous les corps tests (non chargés, d'extension spatiale négligeable) tombent avec la même accélération dans un champ de gravitation, indépendamment de leur structure et composition interne

$$\frac{d^2 \vec{x}}{dt^2} = \vec{g} \quad \forall \text{ corps test}$$

Dans un voisinage suffisamment petit, localement,  $\vec{g}$  est constant et uniforme, donc on peut définir un référentiel en chute libre avec tous les corps

$$\begin{cases} \vec{x}' = \vec{x} - \frac{1}{2} \vec{g} t^2 \\ t' = t \end{cases}$$

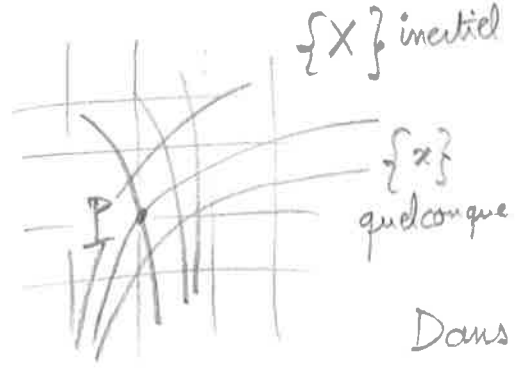
$$\frac{d^2 \vec{x}'}{dt'^2} = 0 \quad \forall \text{ corps}$$

qui est donc un référentiel inercial (localement)

## ppe d'équivalence d'Einstein (PEE)

Dans le réf. localement inercial  $\{X\} \equiv \{t', \vec{x}'\}$  toutes les lois non gravitationnelles de la nature prennent la forme donnée par la relativité restreinte.

Tous les champs non gravitationnels doivent se coupler universellement à un même objet  $g_{\mu\nu}$  (dans un référentiel arbitraire  $\{x^\mu\}$ ,  $\mu, \nu = 0, 1, 2, 3$ ) se ramenant à la matrice de Minkowski dans les référentiels inercials  $\{X^\alpha\}$  (en chute libre).



$$ds^2|_P = g_{\mu\nu}(x) dx^\mu dx^\nu = \underbrace{\eta_{\alpha\beta}}_{\text{en coord. loc. inertielles en ce point}} dX^\alpha dX^\beta$$

Dans un changement de réf. quelconque  $ds^2(x') = ds^2(x)$

$$\{x\} \rightarrow \{x'\}$$

$$g'_{\rho\sigma}(x') = \frac{\partial x^\mu}{\partial x'^\rho} \frac{\partial x^\nu}{\partial x'^\sigma} g_{\mu\nu}(x)$$

tenseur d'ordre 2  
variance  $\begin{bmatrix} 0 \\ 2 \end{bmatrix}$

$ds^2$  est un scalaire ou tenseur  $\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$

Mouvement d'un corps libre (non soumis à l'action de force extérieures)

$$\frac{d^2 X^\alpha}{dp^2} = 0 \text{ par def. du réf. loc. inertiel en ce point}$$

(où  $p$  est un paramètre affine le long de la trajectoire)

$p = a\tau + b$   
ds le cas d'une particule massive

$$\Leftrightarrow a^\mu \equiv \frac{du^\mu}{dp} + \Gamma^\mu_{\rho\sigma} u^\rho u^\sigma = 0$$

où  $u^\mu = \frac{dx^\mu}{dp}$  = vitesse de la particule  
 $a^\mu$  = accélération

( $a^\mu = 0$  donne le mvt géodésique de la particule)

$$u'^\mu(x') = \frac{\partial x'^\mu}{\partial x^\nu} u^\nu(x)$$

idem pour  $a^\mu$

tenseurs d'ordre 1 ou vecteurs  $\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$

$$\Gamma^\mu_{\rho\sigma} = \frac{1}{2} g^{\mu\nu} (\partial_\rho g_{\sigma\nu} + \partial_\sigma g_{\rho\nu} - \partial_\nu g_{\rho\sigma})$$

symbole de Christoffel

(n'est pas un tenseur car  $\Gamma^\alpha_{\beta\delta} = 0$  en réf. loc. inertiel)

où  $g^{\mu\nu}$  métrique inverse ( $g^{\mu\nu} g_{\nu\rho} = \delta^\mu_\rho$ ), est un tenseur  $\begin{bmatrix} 2 \\ 0 \end{bmatrix}$

tenseur de Kronecker  $\delta^\mu_\rho$   $\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$

$\sqrt{-g} d^4x$  volume invariant de l'espace-temps, scalaire  $\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$

Dérivée covariante  $t_q$   $a^\mu = u^\nu \nabla_\nu u^\mu$

$$\nabla_\nu u^\mu = \partial_\nu u^\mu + \Gamma_{\nu\rho}^\mu u^\rho \quad \text{tenseur } \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Théorème de Ricci  $\nabla_\mu g_{\rho\sigma} = 0$

(preuve:  $\nabla_\mu g_{\rho\sigma}$  est un tenseur  $\begin{bmatrix} 0 \\ 3 \end{bmatrix}$  qui se ramène à  $\partial_\alpha h_{\beta\gamma} = 0$  en ref. inatid)

Identité de Ricci

$$(\nabla_\mu \nabla_\nu - \nabla_\nu \nabla_\mu) V^\lambda = R^\lambda_{\cdot\rho\mu\nu} V^\rho$$

$$R^\lambda_{\cdot\rho\mu\nu} = \partial_\mu \Gamma_{\rho\nu}^\lambda - \partial_\nu \Gamma_{\rho\mu}^\lambda + \Gamma_{\rho\nu}^\sigma \Gamma_{\sigma\mu}^\lambda - \Gamma_{\rho\mu}^\sigma \Gamma_{\sigma\nu}^\lambda$$

tenseur  $\begin{bmatrix} 1 \\ 3 \end{bmatrix}$  de Riemann (tenseur de courbure)

symétries

$$\begin{cases} R_{\mu\nu\rho\sigma} = -R_{\nu\mu\rho\sigma} = R_{\nu\mu\sigma\rho} \\ R_{\mu\nu\rho\sigma} = R_{\rho\sigma\mu\nu} \\ R^\lambda_{\cdot\rho\mu\nu} + R^\lambda_{\cdot\nu\rho\mu} + R^\lambda_{\cdot\mu\nu\rho} = 0 \end{cases}$$

(24 composantes indépendantes en 4 dim)

Identité de Bianchi

$$\nabla_\sigma R^\lambda_{\cdot\mu\nu\rho} + \nabla_\rho R^\lambda_{\cdot\mu\sigma\nu} + \nabla_\nu R^\lambda_{\cdot\mu\rho\sigma} \equiv 0$$

(preuve: utilise des coord. loc. inatidelles)

Identité d'Einstein (ou de Bianchi contractée)

$$\nabla_\nu (R^{\mu\nu} - \frac{1}{2} g^{\mu\nu} R) \equiv 0$$

tenseur d'Einstein  $G^{\mu\nu}$

$R_{\mu\nu} = R^\lambda_{\cdot\mu\lambda\nu}$  tenseur de Ricci  
 $R = g^{\rho\sigma} R_{\rho\sigma}$  scalaire de courbure

# Théorie de la relativité générale

Basée sur l'action d'Einstein-Hilbert (1915)

$$S = \frac{c^3}{16\pi G} \int_{\Omega} d^4x \sqrt{-g} R + S_m[\psi, g]$$

$\Omega$  = volume d'espace-temps

↑  
scalaire de courbure

— action des champs de matière  $\psi$  universellement couplés à la métrique (PEE)

Cette théorie est la théorie métrique la plus simple (c'est-à-dire satisfaisant au PEE): la seule variable dynamique décrivant le champ gravitationnel est la métrique  $g_{\mu\nu}$ .

(Les théories alternatives vont supposer des champs en plus de  $g_{\mu\nu}$ :  $\phi$ ,  $V^\mu$ , autre métrique  $f_{\mu\nu}$ , etc.)

On varie l'action par rapport à la métrique en supposant

$$\delta g_{\mu\nu} |_{\Sigma} = 0$$

où  $\Sigma$  est une hyper-surface (3d) entourant le volume d'espace-temps considéré, soit  $\Sigma = \partial\Omega$ .

Il faut varier  $R = g^{\mu\nu} R_{\mu\nu}$  quand  $g_{\mu\nu} \rightarrow g_{\mu\nu} + \delta g_{\mu\nu}$

## Formules de Palatini

$$\delta \Gamma_{\nu\rho}^{\mu} = \frac{1}{2} g^{\mu\lambda} \left( \nabla_{\nu} \delta g_{\rho\lambda} + \nabla_{\rho} \delta g_{\nu\lambda} - \nabla_{\lambda} \delta g_{\nu\rho} \right)$$
$$\delta R_{\mu\nu} = \nabla_{\rho} \delta \Gamma_{\mu\nu}^{\rho} - \nabla_{\nu} \delta \Gamma_{\mu\rho}^{\rho}$$

( $\Gamma_{\nu\rho}^{\mu}$  n'est pas un tenseur mais sa variation est un tenseur, ce qui se prouve en recherchant directement la loi de transformation de  $\Gamma_{\nu\rho}^{\mu}(x)$  lorsque  $\{x\} \rightarrow \{x'\}$  et vérifier que  $\Gamma_{\nu\rho}^{\mu}(x) - \Gamma_{\nu\rho}^{\mu}(x')$  se comporte comme un tenseur.)



Les formules de Palatini se prouvent immédiatement par passage dans un ref. loc. inertielle.

$$\delta(\sqrt{-g} R) = \delta(\sqrt{-g} g^{\mu\nu}) R_{\mu\nu} + \sqrt{-g} g^{\mu\nu} \delta R_{\mu\nu}$$

$$g = \det g_{\mu\nu} \quad \delta g = g g^{\mu\nu} \delta g_{\mu\nu} \quad \delta\sqrt{-g} = \frac{\sqrt{-g}}{2} g^{\mu\nu} \delta g_{\mu\nu}$$

$$\delta(\sqrt{-g} R) = \sqrt{-g} \left( \delta g^{\mu\nu} G_{\mu\nu} + \nabla_{\mu} \delta V^{\mu} \right)$$

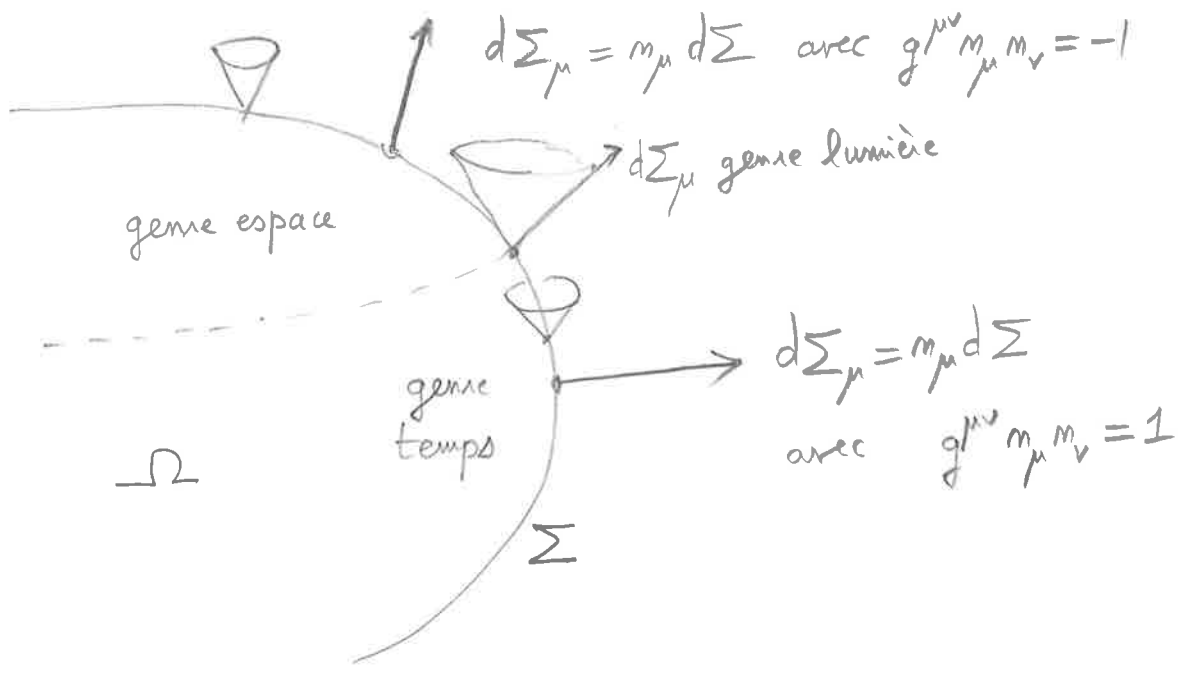
tenseur d'Einstein  $G^{\mu\nu} \equiv R^{\mu\nu} - \frac{1}{2} g^{\mu\nu} R$

avec  $\delta V^{\mu} = g^{\rho\sigma} \delta \Gamma^{\mu}_{\rho\sigma} - g^{\mu\rho} \delta \Gamma^{\sigma}_{\rho\sigma}$

$$\delta V_{\mu} = \nabla^{\nu} \left( \delta g_{\mu\nu} - g_{\mu\nu} g^{\rho\sigma} \delta g_{\rho\sigma} \right)$$

$$\delta S_g = \frac{c^3}{16\pi G} \left( \int_{\Omega} d^4x \sqrt{-g} \delta g^{\mu\nu} G_{\mu\nu} + \int_{\Sigma} d\Sigma_{\mu} \delta V^{\mu} \right) \quad \left( \begin{array}{l} \text{où} \\ S = S_g + S_m \end{array} \right)$$

où  $\Sigma = \partial\Omega$  est le bord du volume d'espace temps



Métrique induite sur la surface  $\Sigma$

(9)

$$\gamma_{\mu\nu} = g_{\mu\nu} + m_\mu m_\nu \quad (\Sigma \text{ genre espace})$$

$$\gamma_{\mu\nu} = g_{\mu\nu} - m_\mu m_\nu \quad (\text{genre temps})$$

C'est le projecteur sur la surface  $\Sigma$  (orthogonal à  $m^\mu$ )

$$\boxed{m^\nu \gamma_{\mu\nu} = 0 \quad \gamma_\mu^\rho \gamma_\rho^\nu = \gamma_\mu^\nu}$$

et est appelé aussi la 1<sup>ère</sup> forme fondamentale sur  $\Sigma$

Comme  $\delta g_{\mu\nu} = 0$  sur  $\Sigma$  on prouve facilement que

$$\boxed{\gamma^{\rho\sigma} \nabla_\rho \delta g_{\mu\nu} |_\Sigma = 0}$$

ce qui permet de prouver

$$\begin{aligned} m^\mu \delta V_\mu |_\Sigma &= m^\mu \nabla^\nu \delta g_{\mu\nu} - m_\nu g^{\rho\sigma} \nabla^\nu \delta g_{\rho\sigma} \\ &= m^\mu g^{\nu\rho} \underbrace{\left( \nabla_\rho \delta g_{\mu\nu} - \nabla_\mu \delta g_{\nu\rho} \right)}_{\text{anti-sym } \rho \leftrightarrow \mu} \\ &= m^\mu \gamma^{\nu\rho} \left( \nabla_\rho \delta g_{\mu\nu} - \nabla_\mu \delta g_{\nu\rho} \right) \\ &= -m^\mu \gamma^{\nu\rho} \nabla_\mu \delta g_{\nu\rho} |_\Sigma \end{aligned}$$

On définit aussi la (trace de la) courbure extrinsèque

$$\boxed{K = \gamma_\nu^\mu \nabla_\mu m^\nu} \equiv g^{\mu\nu} K_{\mu\nu}$$

où  $K_{\mu\nu}$  est le tenseur de courbure extrinsèque de  $\Sigma$  appelé aussi 2<sup>ème</sup> forme fondamentale sur  $\Sigma$

Comme  $\Sigma$  ne varie pas et que  $\delta g_{\mu\nu}|_{\Sigma} = 0$  le vecteur  $m^{\mu}$  ne varie pas,  $\delta m^{\mu} = 0$ , et donc

$$\begin{aligned} \delta K &= \delta \left[ (\delta_{\nu}^{\mu} \pm g_{\nu\rho} m^{\mu} m^{\rho}) (\partial_{\mu} m^{\nu} + \Gamma_{\mu\sigma}^{\nu} m^{\sigma}) \right] \\ &= \delta_{\nu}^{\mu} \delta \Gamma_{\mu\sigma}^{\nu} m^{\sigma} \\ &= \frac{1}{2} \delta^{\mu\nu} m^{\rho} \nabla_{\rho} \delta g_{\mu\nu} \quad (\text{par Palatini}) \\ &= -\frac{1}{2} m^{\mu} \delta V_{\mu} \end{aligned}$$

A ce stade

$$\delta S'_g = \frac{c^3}{16\pi G} \int_{\Omega} d^4x \sqrt{-g} \delta g^{\mu\nu} G_{\mu\nu}$$

où

$$S'_g = S_g + \frac{c^3}{8\pi G} \int_{\Sigma} K d\Sigma \quad (\text{Regge et Teitelboim})$$

qui est l'action gravitationnelle à utiliser en RG quand les termes de bord sur  $\Sigma$  sont pris en compte.

Variation du terme de matière  $S_m[\Psi, g]$ . Par définition le tenseur énergie-impulsion des champs de matière est

$$T^{\mu\nu} = \frac{2}{\sqrt{-g}} \frac{\delta S_m}{\delta g_{\mu\nu}}$$

variation avec le champ de matière  $\Psi$  fixé

Par construction  $T^{\mu\nu}$  est toujours un tenseur symétrique.

(11)

$$\delta(S'_g + S_m) = 0$$

conduit alors aux équations d'Einstein

(noter que  $\delta g^{\mu\nu} G_{\mu\nu} = -\delta g_{\mu\nu} G^{\mu\nu}$ )

$$G^{\mu\nu} = \frac{8\pi G}{c^4} T^{\mu\nu}$$

On peut aussi introduire une constante cosmologique  $\Lambda$

$$S_g = \frac{c^3}{16\pi G} \int d^4x \sqrt{-g} (R - 2\Lambda)$$

$$G^{\mu\nu} + \Lambda g^{\mu\nu} = \frac{8\pi G}{c^4} T^{\mu\nu}$$

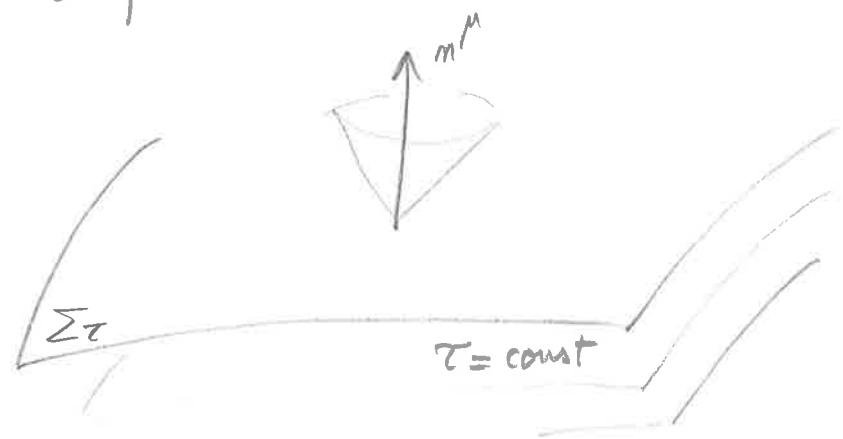
qui joue un rôle crucial dans le modèle standard cosmologique.

### Problème des conditions initiales en RG

En physique ordinaire on décrit les phénomènes qui surviennent et évoluent dans un espace-temps "de fond" donné. L'évolution temporelle des variables dynamiques est déterminée à partir de leurs valeurs initiales et dérivées temporelles premières à l'instant initial  $t=0$ .

En RG la variable dynamique est l'espace-temps lui-même. Quelles quantités doit-on spécifier "initialement" de façon à déterminer de façon unique l'"évolution" de l'espace-temps ?

Il faut considérer une "foliation" de l'espace-temps par des hypersurfaces à 3 dimensions du genre espace,  $\Sigma_\tau$  (surfaces de Cauchy) étiquetées par une fonction globale de temps  $\tau$ .



La métrique induite sur cette famille d'hypersurfaces est

$$\gamma_{\mu\nu} = g_{\mu\nu} + m_\mu m_\nu \quad \left( \begin{array}{l} \text{Première forme} \\ \text{fondamentale sur } \Sigma_\tau \end{array} \right)$$

où  $m^\mu$  est le champ de vecteur du genre temps orthogonal à  $\Sigma_\tau$

$$g_{\mu\nu} m^\mu m^\nu = -1$$

Donc  $\gamma_{\mu\nu}$  est en fait le projecteur sur la surface

$$\overset{\nu}{m} \gamma_{\mu\nu} = 0 \quad \gamma_\mu^\rho \gamma_\rho^\nu = \gamma_\mu^\nu$$

Le vecteur  $m_\mu$  est orthogonal à  $\Sigma_\tau$  donc doit être proportionnel à  $\nabla_\mu \tau$ . On pose

$$m_\mu = -\alpha \nabla_\mu \tau$$

où  $\alpha$  est appelé le "lapse" associé à la famille  $\Sigma_\tau$ .

Le vecteur unitaire  $n_\mu$  est donc orthogonal à une famille d'hypersurfaces et on sait que la caractérisation de cette propriété est le théorème de Frobenius:

$$n^\mu \nabla_\nu n_\mu = 0$$

qui se vérifie directement en utilisant  $n_\mu = -\alpha \nabla_\mu \tau$ . Réciproquement tout champ de vecteur satisfaisant cette propriété est hypersurface-orthogonal.

En RG les conditions initiales pour l'évolution de l'espace-temps sont données par la métrique induite sur une hypersurface de Cauchy  $\Sigma_\tau$ , soit  $\gamma_{\mu\nu}$  (1<sup>ère</sup> forme fondamentale), et sa "dérivée temporelle première" orthogonale à l'hypersurface qui est la dérivée de Lie dans la direction du vecteur  $n^\mu$ , soit

$$K_{\mu\nu} = \frac{1}{2} \mathcal{L}_n \gamma_{\mu\nu}$$

C'est le tenseur de courbure extrinsèque de la surface, ou 2<sup>ème</sup> forme fondamentale. C'est la courbure de la surface telle que mesurée par un observateur vivant en dehors de la surface, dans l'espace ambiant.

Il y a plusieurs façons de définir la dérivée de Lie.

On peut la définir de façon passive, comme le changement dans les composantes du tenseur dans une transformation de coordonnées  $\{x\} \rightarrow \{x'\}$  infinitésimale  $x'^{\mu} = x^{\mu} - \epsilon m^{\mu}(x)$ , soit

$$\mathcal{L}_m \gamma_{\mu\nu} = \gamma'_{\mu\nu}(x) - \gamma_{\mu\nu}(x) \quad \text{avec} \quad \gamma'_{\mu\nu}(x') = \frac{\partial x^{\rho}}{\partial x'^{\mu}} \frac{\partial x^{\sigma}}{\partial x'^{\nu}} \gamma_{\rho\sigma}(x)$$

loi des tenseurs valable pour tout tenseur  $\begin{bmatrix} 0 \\ 2 \end{bmatrix}$

$$\mathcal{L}_m \gamma_{\mu\nu} = m^{\rho} \nabla_{\rho} \gamma_{\mu\nu} + 2 \gamma_{\rho(\mu} \nabla_{\nu)} m^{\rho}$$

$$K_{\mu\nu} = \frac{1}{2} m^{\rho} \nabla_{\rho} (m_{\mu} m_{\nu}) + \nabla_{\mu} m_{\nu} + m_{\rho} m_{\mu} \nabla_{\nu} m^{\rho}$$

$$= m_{\mu} a_{\nu} + \nabla_{\mu} m_{\nu} \quad \text{où} \quad \boxed{a_{\mu} = m^{\rho} \nabla_{\rho} m_{\mu}} \text{ est l'accélération}$$

$$\begin{aligned} a_{\mu} &= m^{\rho} \nabla_{\rho} (-\alpha \nabla_{\mu} \tau) = -m^{\rho} \nabla_{\rho} \alpha \nabla_{\mu} \tau - \alpha m^{\rho} \nabla_{\mu} \nabla_{\rho} \tau \\ &= m^{\rho} m_{\mu} \nabla_{\rho} \ln \alpha + \alpha m^{\rho} \nabla_{\mu} \left( \frac{1}{\alpha} m_{\rho} \right) \\ &= \dots + \nabla_{\mu} \ln \alpha \end{aligned}$$

$$\boxed{a_{\mu} = \gamma_{\mu}^{\nu} \nabla_{\nu} \ln \alpha}$$

Frobenius  $0 = m^{\rho} (m_{\rho} \nabla_{\mu} m_{\nu} - m_{\nu} \nabla_{\rho} m_{\mu}) = \frac{1}{3} m^{\rho} (m_{\mu} \nabla_{\nu} m_{\rho} + m_{\nu} \nabla_{\rho} m_{\mu} + m_{\rho} \nabla_{\mu} m_{\nu})$

$$0 = \nabla_{\mu} m_{\nu} + m_{\rho} \nabla_{\mu} a_{\nu}$$

$$\boxed{K_{\mu\nu} = \nabla_{\mu} m_{\nu} + m_{\mu} a_{\nu} = \gamma_{\mu}^{\rho} \nabla_{\rho} m_{\nu}}$$

automatiquement symétrique en  $\mu\nu$

Pour tout vecteur confiné sur la surface  $\Sigma$

$$n_\mu A^\mu = 0$$

on définit la dérivée covariante induite sur la surface par

$$D_\mu A^\nu = \gamma_\mu^\rho \gamma_\sigma^\nu \nabla_\rho A^\sigma$$

C'est la dérivée compatible avec la métrique induite

$$D_\mu \gamma_{\nu\rho} = 0$$

On définit la courbure riemannienne sur la surface par ex par l'identité de Ricci

$$(D_\mu D_\nu - D_\nu D_\mu) A_\rho = R_{\rho\cdot\mu\nu} A_\sigma \quad \left( \begin{array}{l} \text{pour tout} \\ \text{vecteur tq} \\ n^\mu A_\mu = 0 \end{array} \right)$$

Le tenseur  $R_{\mu\nu\rho\sigma}$  s'appelle la courbure intrinsèque de la surface, de même que  $R_{\mu\nu\rho\sigma}$  est la courbure intrinsèque de l'espace-temps.

On a alors les 2 équations de Gauss-Codazzi

$$R_{\mu\nu\rho\sigma} = \gamma_\mu^\lambda \gamma_\nu^\tau \gamma_\rho^\epsilon \gamma_\sigma^\pi R_{\lambda\tau\epsilon\pi} - K_{\mu\rho} K_{\nu\sigma} + K_{\mu\sigma} K_{\nu\rho}$$
$$D_\nu K_{\mu}^\nu - D_\mu K = \gamma_\mu^\nu G_{\nu\rho} n^\rho$$

où  $G_{\nu\rho} = R_{\nu\rho} - \frac{1}{2} g_{\nu\rho} R$  est le tenseur d'Einstein



La 1<sup>ère</sup> eq. s'obtient en partant de l'identité de Ricci  $D_{[\mu} D_{\nu]} A_{\rho} = \frac{1}{2} R_{\rho, \mu\nu}^{\sigma} A_{\sigma}$  et en faisant apparaître l'id de Ricci correspondante pour la courbure 4d, soit  $\nabla_{[\mu} \nabla_{\nu]} A_{\rho} = \frac{1}{2} R_{\rho, \mu\nu}^{\sigma} A_{\sigma}$ .

Prenant la trace de la 1<sup>ère</sup> eq. de GC on obtient

$$\mathcal{R} + K^2 - K_{\mu\nu} K^{\mu\nu} = 2 m^{\mu} m^{\nu} G_{\mu\nu}$$

Le problème des conditions initiales en RG se formule donc en partant de données de Cauchy sur une hypersurface initiale  $\Sigma$

$$\begin{cases} \gamma_{\mu\nu} = \text{métrique induite} \\ K_{\mu\nu} = \frac{1}{2} \mathcal{L}_m \gamma_{\mu\nu} \text{ courbure extrinsèque} \end{cases}$$

et qui satisfont les équations de contraintes

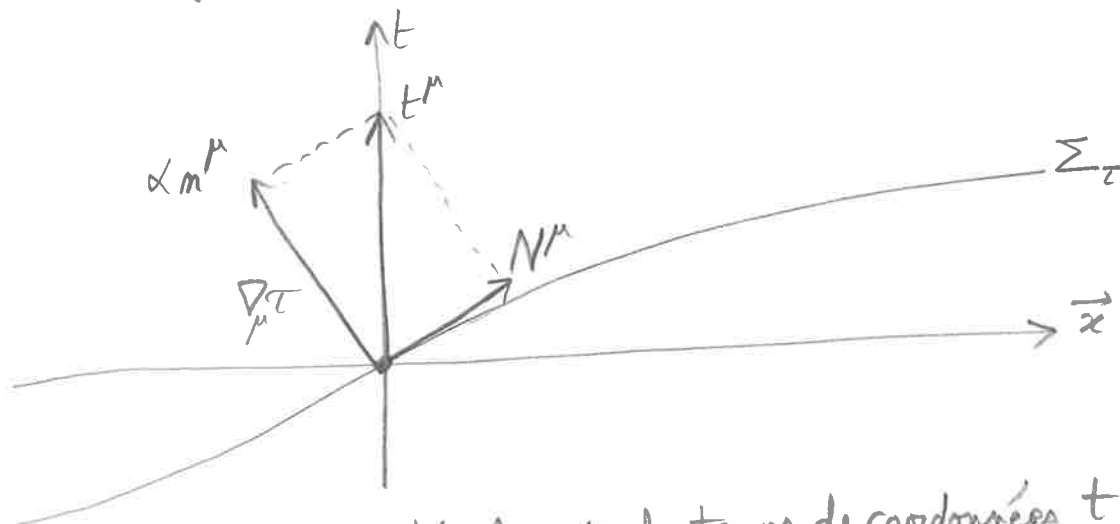
$$\begin{aligned} \mathcal{R} + K^2 - K_{\mu\nu} K^{\mu\nu} &= \frac{16\pi G}{c^4} m^{\mu} m^{\nu} T_{\mu\nu} \\ D_{\nu} K_{\mu}^{\nu} - D_{\mu} K &= \frac{8\pi G}{c^4} \gamma_{\mu}^{\nu} T_{\nu\rho} m^{\rho} \end{aligned}$$

1 contrainte hamiltonienne et une contrainte d'impulsion. On peut montrer que le problème des conditions initiales (avec contraintes) est bien posé dans le sens d'Hadamard (Choquet-Bruhat)

# Décomposition 3+1 ou Arnowitt-Deser-Misner (ADM)

(17)

Etant donné la foliation  $\Sigma_\tau$  ( $\tau \in \mathbb{R}$ ) on introduit un vecteur  $t^\mu$  normalisé par  $t^\mu \nabla_\mu \tau = 1$ , et qui représente la direction temporelle d'un système de coordonnées  $\{t, \vec{x}\}$



Le vecteur  $t^\mu$  décrit l'écoulement du temps de coordonnées  $t$  au travers de la surface. On décompose alors

$$t^\mu = N^\mu + \alpha_m^\mu$$

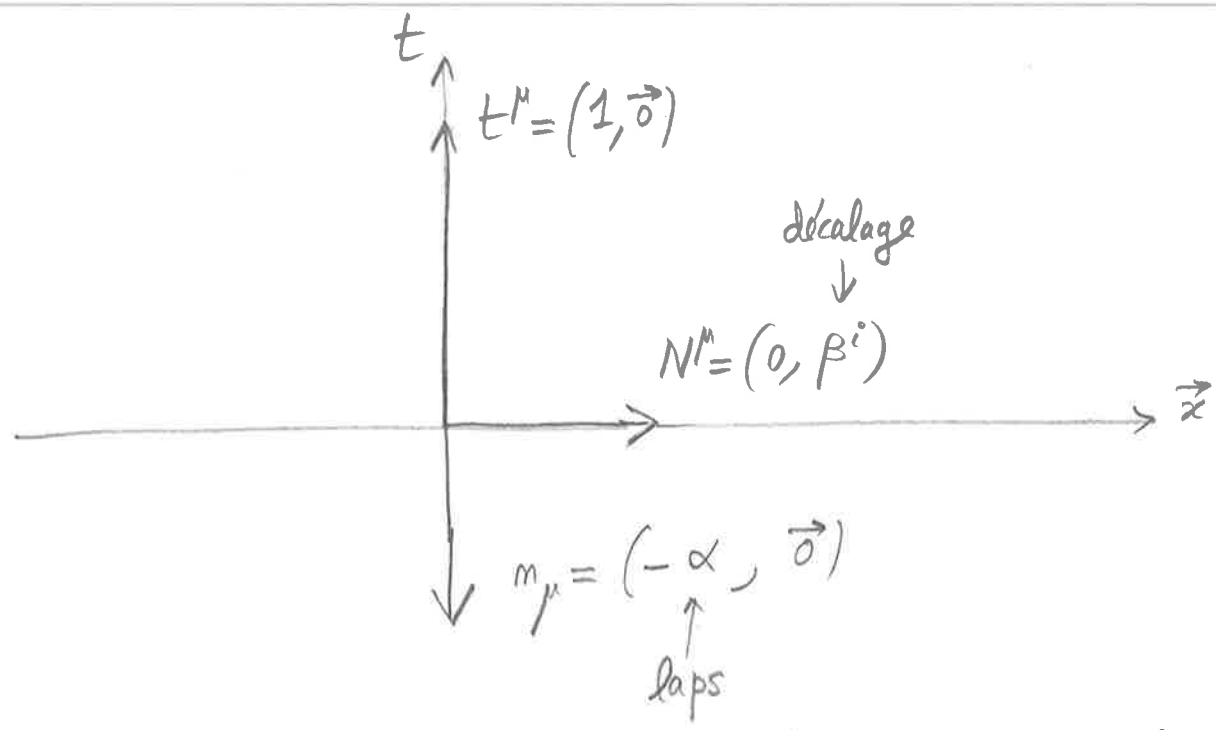
où  $N^\mu \in \Sigma_\tau$  c.a.d.  $n_\mu N^\mu = 0$ . On a donc

$$\alpha = -n_\mu t^\mu \quad N^\mu = \gamma^\mu_\nu t^\nu$$

Le vecteur  $N^\mu$  s'appelle le "décalage" (ou "shift") et on rappelle que  $\alpha$  est le "laps" (ou "lapse").

On va alors se placer dans un système de coordonnées  $\{t, \vec{x}\}$  adapté à la foliation  $\Sigma_\tau$ , dans le sens où

$$t = \tau \quad (\text{et } t^i = 0)$$



Les 10 composantes de la métrique  $g_{\mu\nu}$  sont alors décomposées en laps ( $\alpha$ ), décalage ( $\beta_i$ ) et métrique spatiale  $\gamma_{ij} = g_{ij}$

On introduit la métrique inverse  $\gamma^{ij}$  (telle que  $\gamma^{ik}\gamma_{kj} = \delta_j^i$ ) et on manie les indices spatiaux uniquement avec  $\gamma_{ij}$  ou  $\gamma^{ij}$ .

Par ex on pose  $\beta_i = \gamma_{ij} \beta^j$ .

La décomposition 3+1 (ou ADM) de la métrique s'écrit

$$ds^2 = -\alpha^2 dt^2 + \gamma_{ij} (dx^i + \beta^i dt)(dx^j + \beta^j dt)$$

On introduit la dérivée covariante  $D_i$  associée à  $\gamma_{ij}$  tq

$$D_i \gamma_{ij} = 0$$

et la courbure extrinsèque devient (exercice)

$$K_{ij} = \frac{1}{2\alpha} (\partial_t \gamma_{ij} - D_i \beta_j - D_j \beta_i)$$

Les conditions initiales sont spécifiées par  $\gamma_{ij}$  et  $K_{ij}$ .

# Formalisme hamiltonien de la RG

En RG, décrite par le lagrangien d'Einstein-Hilbert, toutes les quantités (tenseurs) sont covariantes. Mais pour définir le formalisme hamiltonien on a besoin de décrire l'évolution dans le temps des variables dynamiques, et donc de briser la covariance manifeste des équations.

On va rechercher un hamiltonien qui dépendra (en particulier) de la métrique spatiale induite  $\gamma_{ij}$  sur la famille d'hypersurfaces  $\Sigma$ , et bien sûr de sa variable conjuguée  $\pi^{ij}$ .

On va d'abord exprimer le lagrangien d'Einstein-Hilbert

$$\mathcal{L}_g = \frac{\sqrt{-g}}{16\pi} R \quad (G=c=1)$$

à l'aide de  $\alpha, \beta_i$  et  $\gamma_{ij}$  (et leurs dérivées). On a

$$R = 2(G_{\mu\nu} - R_{\mu\nu}) m^\mu m^\nu \quad (\text{car } g_{\mu\nu} m^\mu m^\nu = -1)$$

et d'après l'eq. de Gauss-Codazzi

$$2 G_{\mu\nu} m^\mu m^\nu = R + K^2 - K_{\mu\nu} K^{\mu\nu}$$

D'autre part, avec l'identité de Ricci

$$\begin{aligned} R_{\mu\nu} m^\mu m^\nu &= -m^\mu (\nabla_\mu \nabla_\nu - \nabla_\nu \nabla_\mu) m^\nu \\ &= \nabla_\mu m^\mu \nabla_\nu m^\nu - \nabla_\nu m^\mu \nabla_\mu m^\nu + (\text{div. totale}) \end{aligned}$$

où (div. totale) =  $\nabla_\mu A^\mu$  peut être ignoré au niveau de l'action, ce qui donne

$$R_{\mu\nu} m^\mu m^\nu = K^2 - K_{\mu\nu} K^{\mu\nu} + (\text{div. totale})$$

Le lagrangien d'EH peut s'écrire

$$\mathcal{L}_g = \frac{\sqrt{-g}}{16\pi} (R - K^2 + K^{\mu\nu} K_{\mu\nu})$$

et en coordonnées adaptées (où on a  $\sqrt{-g} = \alpha\sqrt{\gamma}$ ,  $\gamma = \det \gamma_{ij}$ )

$$\mathcal{L}_g = \frac{\alpha\sqrt{\gamma}}{16\pi} (R + K^{ij} K_{ij} - K^2)$$

la courbure intrinsèque étant  $K_{ij} = \frac{1}{2\alpha} (\dot{\gamma}_{ij} - 2D_{(i} \beta_{j)})$

On a donc une densité de lagrangien ordinaire

$$\mathcal{L}_g [\gamma_{ij}, \dot{\gamma}_{ij}, \alpha, \beta_i] \quad (\text{et les gradients spatiaux de } \beta_i \text{ et } \gamma_{ij})$$

la seule dépendance dans une dérivée temporelle étant celle de la métrique spatiale. On définit donc le moment conjugué associé à la métrique spatiale

$$\pi^{ij} = \frac{\partial \mathcal{L}_g}{\partial \dot{\gamma}_{ij}}$$

et on trouve

$$\pi^{ij} = \frac{\sqrt{\gamma}}{16\pi} (K^{ij} - \gamma^{ij} K)$$

(densité de tenseur)

(21)

Le hamiltonien est donc donné par la transformation de Legendre (au sens ordinaire)

$$\mathcal{H}_g = \Pi^{ij} \dot{\gamma}_{ij} - \mathcal{L}_g$$

qui doit ensuite être exprimée en fonction du moment conjugué

$$\mathcal{H}_g = \Pi^{ij} (2\alpha K_{ij} + 2D_i \beta_j) - \frac{\alpha \sqrt{8}}{16\pi} (\mathcal{R} + K^{ij} K_{ij} - K^2)$$

et on substitue  $K_{ij} = \frac{16\pi}{\sqrt{8}} \left( \Pi_{ij} - \frac{1}{2} \delta_{ij} \Pi \right)$ . De plus on intègre par partie le terme avec shift. Finalement

$$\mathcal{H}_g = \alpha \left[ -\frac{\sqrt{8} \mathcal{R}}{16\pi} + \frac{16\pi}{\sqrt{8}} \left( \Pi^{ij} \Pi_{ij} - \frac{1}{2} \Pi^2 \right) - 2\sqrt{8} \beta_i D_j \left( \frac{\Pi^{ij}}{\sqrt{8}} \right) \right]$$

Les variables canoniques sont  $\gamma_{ij}$ ,  $\Pi^{ij}$ ,  $\alpha$ ,  $\beta_i$ .

Comme il n'y a pas de dépendance dans les moments conjugués de  $\alpha$  et  $\beta_i$  on peut immédiatement écrire

$$\frac{\partial \mathcal{H}_g}{\partial \alpha} = 0 \quad \text{et} \quad \frac{\partial \mathcal{H}_g}{\partial \beta_i} = 0$$

et on retrouve les contraintes

$$\mathcal{R} - \frac{(16\pi)^2}{8} \left( \pi^{ij} \pi_{ij} - \frac{1}{2} \pi^2 \right) = 0$$

$$D_j \left( \frac{\pi^{ij}}{\sqrt{8}} \right) = 0$$

contrainte hamiltonienne  
 contrainte de moment

qui doivent être imposées sur  $\gamma_{ij}, K_{ij}$  sur une surface de Cauchy initial.

D'autre part on a les équations de Hamilton conjuguées  
 définition de la courbure extrinsèque

$$\frac{\partial \mathcal{H}_g}{\partial \pi^{ij}} = \dot{\gamma}_{ij}$$

$$K_{ij} = \frac{1}{2\alpha} (\dot{\gamma}_{ij} - 2D_{ci} \beta^c_j)$$

et l'équation d'évolution

$$\frac{\partial \mathcal{H}_g}{\partial \gamma_{ij}} = -\dot{\pi}^{ij}$$

$$\dot{\pi}^{ij} = -\frac{\alpha \sqrt{8}}{16\pi} \alpha g^{ij} - \frac{32\pi\alpha}{\sqrt{8}} \left( \pi^{ik} \pi^j_k - \frac{1}{2} \pi \pi^{ij} \right) + \dots$$

donne l'équation d'évolution pour  $\pi^{ij}$ .

Le hamiltonien "sur la couche de masse" est zéro à cause des deux équations de contrainte. Est-ce que cela signifie que l'énergie de l'espace-temps est nulle? Non car on n'a pas inclus les termes de surface à l'infini (on a négligé les dérivées totales) et ce sont les termes de surface à l'infini qui donnent l'énergie totale de l'espace-temps.

Le calcul est similaire à celui du terme de surface dans l'action d'E.H. Quand on varie

$$H_g = \int d^3x \mathcal{H}_g$$

le terme de surface va venir de la variation de  $\alpha \sqrt{\gamma} R$ .

On a une formule similaire au cas quadri-dimensionnel

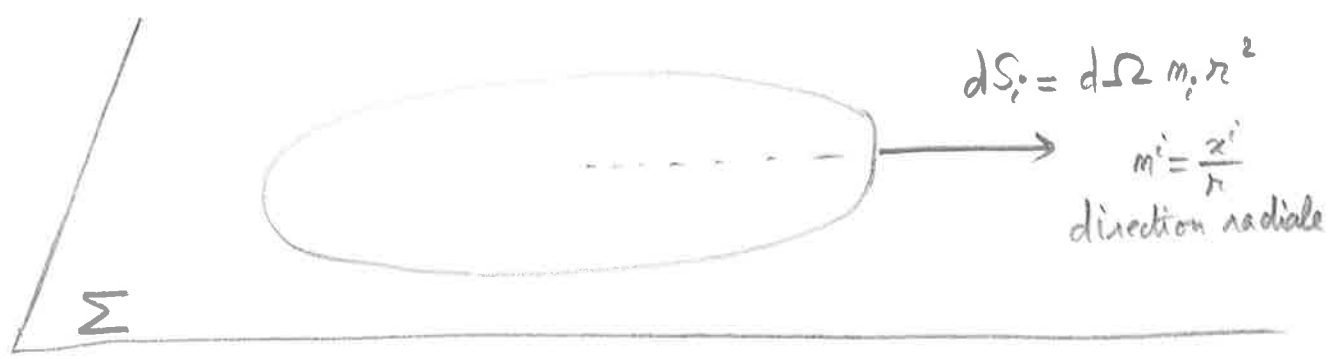
$$\delta(\sqrt{\gamma} R) = \sqrt{\gamma} (\delta\gamma^{ij} R_{ij} + D_i \delta v^i)$$

avec 
$$\delta v^i = D^j (\delta\gamma_{ij} - \gamma_{ij} \gamma^{kl} \delta\gamma_{kl})$$

On se place dans le cas d'un espace-temps asymptotiquement plat, donc on a  $\alpha = 1 + O(\frac{1}{r})$ ,  $\beta_i = O(\frac{1}{r^2})$  et  $\gamma_{ij} = \delta_{ij} + O(\frac{1}{r})$  quand  $r \rightarrow +\infty$ . Donc  $\delta\gamma_{ij} = O(\frac{1}{r})$ .

$$\delta H_g = \int d^3x \left[ \frac{\delta H_g}{\delta \gamma_{ij}} \delta \gamma_{ij} + \frac{\delta H_g}{\delta \Pi^{ij}} \delta \Pi^{ij} \right] - \frac{1}{16\pi} \int d^3x \sqrt{\gamma} D_i \delta v^i$$

où  $\frac{\delta H_g}{\delta \gamma_{ij}}$  et  $\frac{\delta H_g}{\delta \Pi^{ij}}$  ont été calculés auparavant. On peut évaluer le terme de surface sur une sphère de coordonnées situées à l'infini  $r \rightarrow +\infty$  (avec  $t = \text{const.}$ ).





On peut remplacer asymptotiquement  $D_i \delta v^i$  par  $\partial_i \delta v^i$   
car  $\partial_k \gamma_{ij} = \mathcal{O}(\frac{1}{r^2})$  qd  $r \rightarrow \infty$

$$\delta H_g = \dots - \frac{1}{16\pi} \int d^3x \partial_i \delta v^i$$
$$= \dots - \frac{1}{16\pi} \int d\Omega r^2 m^i (\partial_j \delta \gamma_{ij} - \partial_i \delta \gamma_{jj})$$

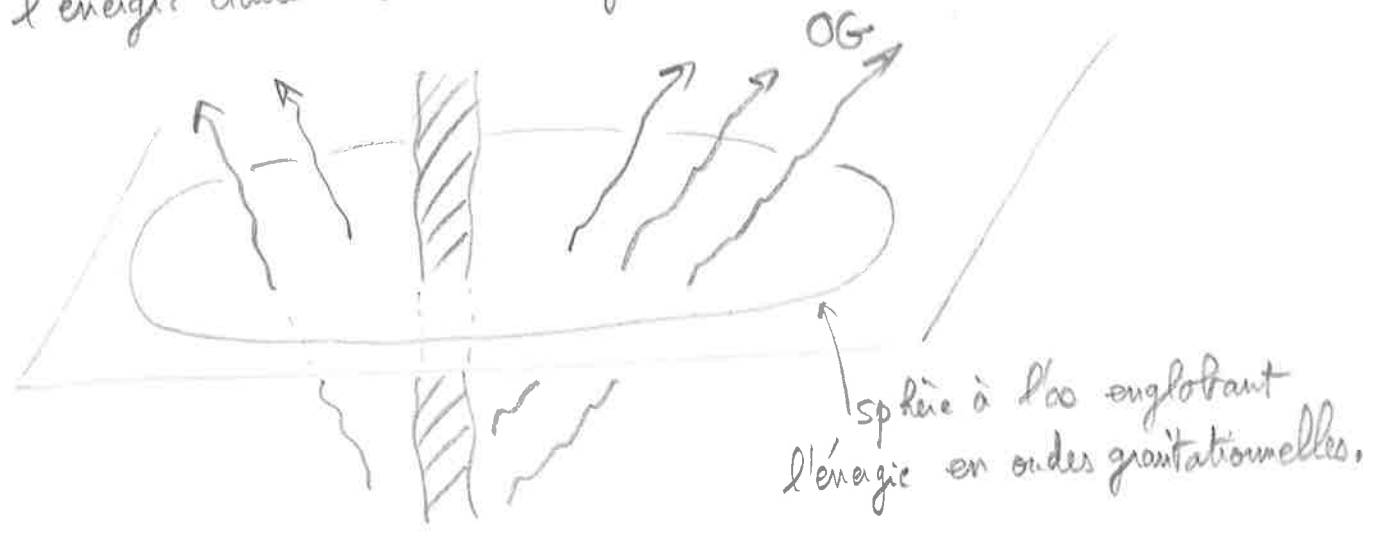
Le calcul est fait asymptotiquement quand  $r \rightarrow \infty$  et seul le terme dominant contribue. Donc finalement il faut considérer le hamiltonien

$$H'_g = H_g + M_{ADM}$$

où la masse ADM est donnée par

$$M_{ADM} = \frac{1}{16\pi} \int_{\substack{\text{sphère} \\ \text{à l'infini}}} d\Omega r^2 m^i (\partial_j \delta \gamma_{ij} - \partial_i \delta \gamma_{jj})$$

Pour un espace-temps engendré par  $M$ ,  $\gamma_{ij} \approx (1 + \frac{2M}{r}) \delta_{ij}$  et donc  $M_{ADM} = M$ . La masse ADM représente la masse totale constante de l'espace-temps (car  $H_g = 0$ ) incluant toutes les sources de matière et l'énergie dans les ondes gravitationnelles.



## Champs de matière

Jusqu'à présent on s'est occupé seulement du membre de gauche (en "marbre") des eqs. d'Einstein, et pas du membre de droite (en "bois"), sauf pour définir le tenseur énergie-impulsion de la matière

$$T^{\mu\nu} = \frac{2}{\sqrt{-g}} \frac{\partial \mathcal{L}_m}{\partial g_{\mu\nu}}$$

où  $S_m = \int d^4x \mathcal{L}_m$  est l'action pour les champs de matière.

Si on prend le cas d'un champ scalaire

$$S_m = \int d^4x \mathcal{L}_m(\Psi, \partial_\mu \Psi, g_{\mu\nu})$$

on obtient par variation

$$\delta S_m = \int d^4x \left\{ \delta\Psi \frac{\partial \mathcal{L}_m}{\partial \Psi} + \underbrace{\delta \partial_\mu \Psi \frac{\partial \mathcal{L}_m}{\partial \partial_\mu \Psi}}_{\text{on intègre par partie}} + \delta g_{\mu\nu} \frac{\partial \mathcal{L}_m}{\partial g_{\mu\nu}} \right\}$$

$$\delta S_m = \int d^4x \left\{ \delta\Psi \frac{\delta \mathcal{L}_m}{\delta \Psi} + \frac{\sqrt{-g}}{2} \delta g_{\mu\nu} T^{\mu\nu} \right\}$$

Si on varie seulement  $\delta\Psi$  on obtient l'eq. du mouvement de  $\Psi$

$$\boxed{\frac{\delta \mathcal{L}_m}{\delta \Psi} \equiv \frac{\partial \mathcal{L}_m}{\partial \Psi} - \partial_\mu \left( \frac{\partial \mathcal{L}_m}{\partial \partial_\mu \Psi} \right) = 0}$$

On va utiliser maintenant la scalabilité de l'action

vis-à-vis de transformations de coordonnées arbitraires  $\{x\} \rightarrow \{x'\}$

$$x'^{\mu} = x^{\mu} - \xi^{\mu}(x) \quad (\text{pour tout } \xi^{\mu})$$

Donc la densité de lagrangien  $\mathcal{L}_m$  doit décrire la même physique dans  $\{x\}$  et  $\{x'\}$  soit

$$S_m = \int d^4x \mathcal{L}_m[\psi(x), g(x)] = \int d^4x' \mathcal{L}_m[\psi'(x'), g'(x')]
\begin{array}{c} \uparrow \qquad \qquad \qquad \uparrow \\ \text{même } \mathcal{L}_m \\ \text{dans } \{x\} \text{ et } \{x'\} \end{array}$$

mais comme  $x'$  est une variable d'intégration on doit avoir

$$0 = \int d^4x \left\{ \mathcal{L}_m[\psi'(x), g'(x)] - \mathcal{L}_m[\psi(x), g(x)] \right\}$$

ce qui se traduit par

$$0 = \int d^4x \left\{ \mathcal{L}_{\xi} \psi \frac{\delta \mathcal{L}_m}{\delta \psi} + \mathcal{L}_{\xi} g_{\mu\nu} \frac{\partial \mathcal{L}_m}{\partial g_{\mu\nu}} \right\}
\begin{array}{c} \uparrow \qquad \qquad \qquad \uparrow \\ \text{dérivées de Lie} \end{array}$$

$$0 = \int d^4x \left\{ \xi^{\mu} \nabla_{\mu} \psi \frac{\delta \mathcal{L}_m}{\delta \psi} + \sqrt{-g} \nabla_{\mu} \xi_{\nu} T^{\mu\nu} \right\}$$

où on a utilisé  $\mathcal{L}_{\xi} \psi = \xi^{\mu} \nabla_{\mu} \psi$  et  $\mathcal{L}_{\xi} g_{\mu\nu} = 2 \nabla_{(\mu} \xi_{\nu)}$ .

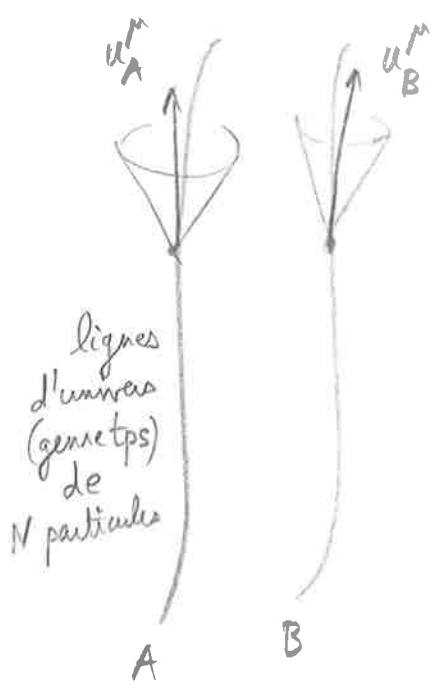
$$0 = \int d^4x \xi^{\mu} \left\{ \nabla_{\mu} \psi \frac{\delta \mathcal{L}_m}{\delta \psi} - \sqrt{-g} \nabla_{\nu} T_{\mu}^{\nu} \right\}$$

La scalarité de l'action montre donc que les équations du mouvement de la matière peuvent être obtenues de façon équivalente par la conservation covariante du tenseur énergie impulsion

$$\sqrt{-g} \nabla_\nu T^\nu_\mu = \nabla_\mu \Psi \frac{\delta \mathcal{L}_m}{\delta \Psi} = 0$$

Les eqs d'Einstein  $G^{\mu\nu} = \frac{8\pi G}{c^4} T^{\mu\nu}$  impliquant donc, via l'identité de Bianchi  $\nabla_\nu G^{\mu\nu} \equiv 0$ , les équations de la matière. C'est une propriété très importante de la RG.

Particules ponctuelles



$$u_A^\mu = \frac{dy_A^\mu}{d\tau_A}$$

$$d\tau_A = \sqrt{-(g_{\mu\nu})_A dy_A^\mu dy_A^\nu} \quad \text{temps propre}$$

$$S_{part} = - \sum_{A=1}^N m_A \int_{-\infty}^{+\infty} d\tau_A$$

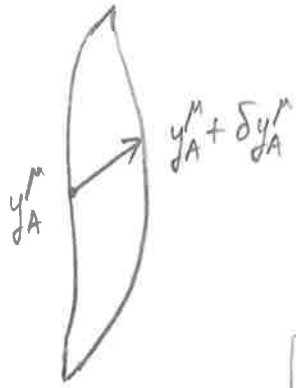
Variation par rapport à la métrique

$$\delta S_{part} = - \sum_A \frac{m_A}{2} \int (\delta g_{\mu\nu})_A u_A^\mu u_A^\nu dy_A^\nu$$

$$T^{\mu\nu} = \frac{1}{\sqrt{-g}} \sum_A m_A \int_{-\infty}^{+\infty} d\tau_A u_A^\mu u_A^\nu \delta_{(4)}(x - y_A)$$

Variation par rapport aux particules (avec  $\delta y_A^\mu(\pm\infty) = 0$ )

(28)



$$\delta S_{\text{part}} = -m_A \int \frac{1}{2 d\tau_A} \left[ -\delta y_A^\rho \partial_\rho g_{\mu\nu} dy_A^\mu dy_A^\nu - 2 (g_{\mu\nu})_A d\delta y_A^\mu dy_A^\nu \right]$$

intégré par parties

$$\boxed{\frac{d}{d\tau_A} \left( (g_{\mu\nu})_A u_A^\nu \right) = \frac{1}{2} (\partial_\mu g_{\nu\rho})_A u_A^\nu u_A^\rho}$$

équivalent à l'équation des géodésiques

$$a_A^\mu \equiv \frac{du_A^\mu}{d\tau_A} + (\Gamma_{\nu\rho}^\mu)_A u_A^\nu u_A^\rho = 0$$

Ici c'est le mouvement de  $N$  particules sur une métrique de fond  $g_{\mu\nu}$  fixée (supposée engendrée par des masses extérieures).

On néglige donc la rétro-action des particules sur la métrique, et l'interaction gravitationnelle mutuelle des particules entre elles.

Un problème beaucoup plus compliqué est celui du mouvement des  $N$  particules sous l'action des forces gravitationnelles qu'elles engendrent. On traitera ce problème dans le cadre du lagrangien dit de Fokker pour le mouvement des particules.

Un aspect important du problème et qu'il faudra une régularisation pour définir le champ à la position des particules elle-mêmes, de façon à éliminer le champ propre des particules

$$(g_{\mu\nu})_A \longrightarrow \text{Reg}[g_{\mu\nu}]_A$$

# Klein-Gordon field

$$\mathcal{L} = -\frac{\sqrt{-g}}{2} (g^{\mu\nu} \partial_\mu \varphi \partial_\nu \varphi + m^2 \varphi^2)$$

$$m \equiv \frac{mc}{\hbar}$$

in SI units

$$\frac{\delta \mathcal{L}}{\delta \varphi} = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \varphi} - \partial_\mu \left( \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \partial_\mu \varphi} \right)$$

$$= -m^2 \sqrt{-g} \varphi + \partial_\mu (\sqrt{-g} g^{\mu\nu} \partial_\nu \varphi)$$

$$\sqrt{-g} \nabla_\mu (g^{\mu\nu} \partial_\nu \varphi) \equiv \sqrt{-g} \square \varphi$$

Klein-Gordon equation  $\square \varphi - m^2 \varphi = 0$

$\square = g^{\mu\nu} \nabla_\mu \nabla_\nu$  acting on any tensor

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial g_{\mu\nu}} = -\frac{\sqrt{-g}}{4} g^{\mu\nu} (g^{\rho\sigma} \partial_\rho \varphi \partial_\sigma \varphi + m^2 \varphi^2) - \frac{\sqrt{-g}}{2} (-g^{\mu\rho} g^{\nu\sigma} \partial_\rho \varphi \partial_\sigma \varphi)$$

$$T^{\mu\nu} = \frac{2}{\sqrt{-g}} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial g_{\mu\nu}} = \nabla^\mu \varphi \nabla^\nu \varphi - \frac{1}{2} g^{\mu\nu} (\nabla_\rho \varphi \nabla^\rho \varphi + m^2 \varphi^2)$$

check  $\nabla_\nu T^{\mu\nu} = 0$  when KG equation is satisfied.

# Electromagnetic field

$$\mathcal{L} = -\frac{\sqrt{-g}}{4\mu_0} g^{\mu\rho} g^{\nu\sigma} F_{\mu\nu} F_{\rho\sigma} + \sqrt{-g} j^\mu A_\mu$$

$\mu_0$  = magnetic constant related to dielectric constant  $\epsilon_0$  by  $\mu_0 \epsilon_0 c^2 = 1$

where Faraday tensor is

$$F_{\mu\nu} = \nabla_\mu A_\nu - \nabla_\nu A_\mu$$

$$= \partial_\mu A_\nu - \partial_\nu A_\mu$$

independent of metric

$A_\mu$  vector potential is the independent d.o.f. of EM field 22  
 $j_e^\mu$  charged current conserved in the sense  $\boxed{\nabla_\mu j_e^\mu = 0}$

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial A_\mu} = \sqrt{-g} j_e^\mu$$

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \partial_\nu A_\mu} = - \frac{\sqrt{-g}}{4\mu_0} g^{\mu\rho} g^{\nu\sigma} (2)(2)(-1) F_{\rho\sigma}$$

$$\frac{\delta \mathcal{L}}{\delta A_\mu} = \sqrt{-g} j_e^\mu + \frac{1}{\mu_0} \underbrace{\partial_\nu (\sqrt{-g} F^{\mu\nu})}_{\sqrt{-g} \nabla_\nu F^{\mu\nu}} \text{ since } F^{\mu\nu} \text{ is antisymmetric}$$

$$\boxed{\nabla_\nu F^{\mu\nu} = -\mu_0 j_e^\mu}$$

Maxwell's equations in GR

Compatibility with charge conservation

$$\begin{aligned} \nabla_\mu \nabla_\nu F^{\mu\nu} &= \nabla_\nu \nabla_\mu F^{\mu\nu} + \underbrace{R^\mu{}_{\epsilon\mu\nu} F^{\epsilon\nu}}_{R_{\epsilon\nu} F^{\epsilon\nu} = 0} + \underbrace{R^\nu{}_{\epsilon\nu\mu} F^{\mu\epsilon}}_{-R_{\epsilon\mu} F^{\mu\epsilon} = 0} \\ &= 0 \end{aligned}$$

since  $F^{\mu\nu}$  is antisymmetric

Hence charge conservation is implied by Maxwell's equations

Interesting form: introduce coordinate charged current

$$\boxed{j_e^{\mu*} = \sqrt{-g} j_e^\mu} \quad \left( \begin{array}{l} \text{not a tensor} \\ \text{but a} \\ \text{tensor density} \end{array} \right) \quad \boxed{\partial_\mu j_e^{\mu*} = 0}$$

This  $j_e^{\mu*}$  represents the true d.o.f. of the charged particles

$$\boxed{\partial_\nu (\sqrt{-g} F^{\mu\nu}) = -\mu_0 j_e^{\mu*}}$$

# Perfect fluid

$$S = - \int d^4x \sqrt{-g} \mathcal{E}$$

$$T^{\mu\nu} = (\mathcal{E} + p) u^\mu u^\nu + p g^{\mu\nu}$$

(no heat flow included)  
(no viscosity)  
so-called perfect fluid

where  $\mathcal{E} = \rho(1 + \Pi)$

all are scalars  
all are measured in particle's rest frame

- $\mathcal{E}$  = proper energy density (i.e. measured in rest frame)
- $p$  = pressure
- $\Pi$  = specific internal energy (i.e. per unit mass)
- $\rho$  = proper conserved mass density

$$\nabla_\mu (\rho u^\mu) = 0$$

Thermodynamical relation

$$dU = TdS - pdV$$

where

$$U = M \Pi$$

$$V = \frac{M}{\rho}$$

$$S = M s$$

↑  
specific entropy

$$d\Pi = T ds - p d\left(\frac{1}{\rho}\right)$$

Other form where we pose

$$h = \frac{\mathcal{E} + p}{\rho} = 1 + \Pi + \frac{p}{\rho}$$

specific enthalpy

$$d\mathcal{E} = h d\rho + \rho T ds$$

Independent d.o.f. of fluid

$j^\mu = \rho u^\mu$  conserved current  
 $s$  = specific entropy



E.o.M.  $\nabla_\nu T^{\mu\nu} = 0$  is equivalent to 27

$$u^\mu \nabla_\mu s = 0 \quad \text{entropy is conserved along fluid lines}$$

$$(\epsilon + p) a^\mu + (g^{\mu\nu} + u^\mu u^\nu) \nabla_\nu p = 0 \quad \text{Euler equation (non geodesic motion)}$$

Actually these two equations are equivalent to

$$u^\nu (\partial_\nu C_\mu - \partial_\mu C_\nu) = T \partial_\mu s$$

where  $C_\mu = h u_\mu$  is the enthalpy current

This permits to make the link with the action

$$\mathcal{L} = \sqrt{-g} L \quad \text{with} \quad L(j^\mu, s) = -\epsilon$$

Lagrange equations with fluid variables (exercise)

$$j^\nu \left[ \partial_\nu \left( \frac{\partial L}{\partial j^\mu} \right) - \partial_\mu \left( \frac{\partial L}{\partial j^\nu} \right) \right] = - \frac{\partial L}{\partial s} \partial_\mu s$$

Here  $dL = -d\epsilon = -h dp + p T ds$

with  $dp = \delta \sqrt{-j_\mu j^\mu} = \frac{1}{2\rho} (-2 j_\mu dj^\mu) = -u_\mu dj^\mu$

$$dL = h u_\mu dj^\mu + p T ds$$

$$\frac{\partial L}{\partial j^\mu} = h u_\mu = C_\mu \quad \frac{\partial L}{\partial s} = p T$$

in agreement with previous EOM.